

多元連立1次方程式の解法

n元連立1次方程式は

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \cdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

マトリックス表示すると

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \cdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \cdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

数値解放の種類

- 直説法。 ガウスの消去法
 ガウス・ジョルダンの消去法
 LU分解法
- 反復法。 ヤコビ法
 ガウス・ザイデル法
 S.O.R法

ガウスの消去法

ガウスの消去法は係数行列を三角行列に導く方法である。

手順は。。

1. 第k行を a_{kk} で割る。
2. $j > k$ なるi行からk行の a_{ik} 倍したものを引く
これを式で表すと、

$$a_{kj} := a_{kj} / a_{kk}$$

$$b_k := b_k / a_{kk}$$

$$a_{ij} := a_{ij} - a_{ik}a_{kj}$$

$$b_i := b_i - a_{ik}b_k$$

$$(i = k+1 \dots n, j = k \dots n)$$

これによって、係数行列は三角行列になる。

$$\begin{pmatrix} 1 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & 1 & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \cdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \cdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

漸化式により

$$x_n = b_n$$

$$x_{n-1} = b_{n-1} - a_{n-1,n}x_n$$

$$x_k = b_k - \sum_{j=k+1}^n a_{k,j}x_j$$

$$(k = n-1 \dots 1)$$

具体的に考察してみると

今、 $k-1$ 行までの処理が終わったときの係数は

$$\begin{array}{c} \text{k-1列} \\ \left(\begin{array}{cccc|ccc} 1 & a_{12} & \cdots & a_{1,k-1} & a_{1k} & \cdots & a_{1n} & x_1 & b_1 \\ 0 & 1 & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & x_2 & b_2 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \text{k-1行} & 0 & 0 & \cdots & 1 & a_{k-1,k} & \cdots & a_{k-1,n} & x_{k-1} & = & b_{k-1} \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & a_{k,k} & \cdots & a_{k,n} & x_k & b_k \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 & a_{k,n} & \cdots & a_{n,n} & x_n & b_n \end{array} \right) \end{array}$$

ガウス・ジョルダンの消去法

ガウス・ジョルダンの消去法は、係数行列を対角行列に導くものである。

手順は。。

3. 第k行を a_{kk} で割る。
4. すべての行からk行の a_{ik} 倍したものを引く
これを式で表すと、

$$a_{kj} := a_{kj} / a_{kk}$$

$$b_k := b_k / a_{kk}$$

$$a_{ij} := a_{ij} - a_{ik}a_{kj}$$

$$b_i := b_i - a_{ik}b_k$$

$$(i = 1 \dots n, j = k \dots n)$$

ヤコビ法

次の漸化式により反復計算を行う。

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right)$$

ガウス法

次の漸化式により反復計算を行う。

$$x_i^{(k+1)} = \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right)$$

S.O.R法

次の漸化式により反復計算を行う。

$$x_i^{(k+1)} = x_i^{(k)} + \omega \left\{ \frac{1}{a_{ii}} \left(b_i - \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij}x_j^{(k+1)} - \sum_{j=i+1}^n a_{ij}x_j^{(k)} \right) - x_i^{(k)} \right\}$$

ここで、 ω は加速(緩和)係数で $0-2$