

電磁系アクチュエータ とモータ

工学部 機械知能工学科

熊谷 正朗

kumagai@mail.tohoku-gakuin.ac.jp

東北学院大学工学部
ロボット開発工学研究室 **RDE**

今回の到達目標

○ 電磁アクチュエータの種類とその傾向

◇電磁アクチュエータを複数種説明できる。

- ・電磁石(ソレノイド)
- ・モータ類(直流／交流／ステッピング)
- ・動作原理とそれぞれの特徴

◇電磁アクチュエータと電流の関係を説明できる。

- ・電流と力／トルクの関係
- ・起電力
- ・直流モータの電気的特性

電磁系アクチュエータ全般

○ 基本は電磁石

◇電磁石を動作に用いる

- ・電磁石と鉄の引力
 - ・電磁石と永久磁石の引力／斥力
 - ・電磁石と電磁石の引力／斥力
- ※電磁石は電力消費→永久磁石型が効率良
※永久磁石の大型化が難しい
→大出力型は永久磁石を用いないものが主

◇交流+電磁石→交流磁界→電磁誘導

- ・電磁石による磁場と誘導電流の作用

電磁系アクチュエータ全般

○ 基本は電磁石

◇電磁石の基本的な性質

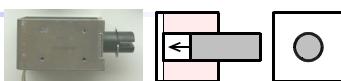
- ・電流を流すと磁場を発生し、磁石や強磁性体に対して磁力を生じる。
- ・電流の向きで磁場(磁力)の方向が変わる。
- ・磁場(による磁力)は電流に比例する。
- ・磁場が変わると電圧を生じる(電磁誘導)

◇電磁石はコイル十(小さい)抵抗

- ・電流変化のしにくさ、Off時の高電圧

電磁石

○ ソレノイド



◇電磁石そのものによる直動アクチュエータ

- ・電流を流すと棒(可動鉄芯、プランジャー)を引き込む力が発生する。
- ・入っているほど力が強く、抜けているほど弱。
→ 使用時にはストローク(動作範囲)に注意

※動作開始時に瞬間の大電流→維持時は減らす手法有

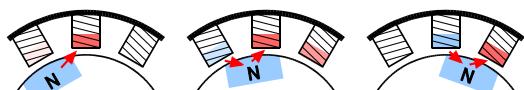


モータ類(いわゆるモータ、回転型)

○ モータに共通の特徴

◇回転に伴う電磁石の極性変更、回転磁界

- ・単なる磁石だと吸い付いておしまい
- ・回転が継続するように、極性を変える
例)永久磁石が近づくまで吸引→反発
- ・電磁石が[回転する側・固定側]

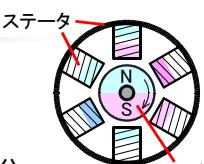


モータ類

○ モータに共通の特徴

◇用語

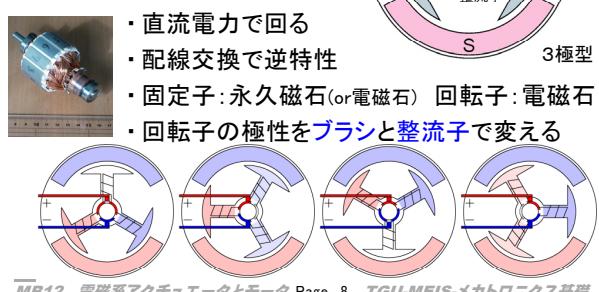
- ・回転子(ロータ):回る部分
- ・固定子(ステータ):固定されている部分
※一般には外側にステータ、中に軸付きのロータ
- ・外側が回るタイプ(アウターロータ)もある
- ・電機子:電磁石の部分
↑パソコンのファン等
- ・サーボモータ(≠ラジコンサーボ):
各種制御に用いやすい特性のモータ



モータ類

○ 直流モータ

◇主な特徴



モータ類

○ 直流モータ

◇ 主な特性

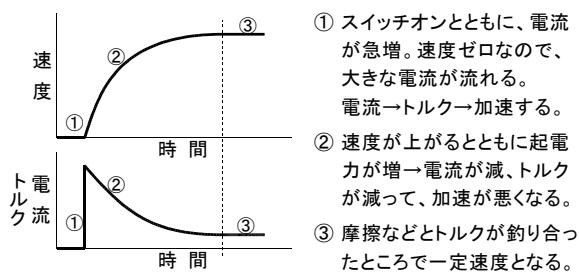
- ・電流に比例したトルクが発生する
- ・回転速度に比例した電圧が発生する
※発電機としての性質は常にある
- ・電気的にはコイル+抵抗+直流電圧源
※電磁石がコイルの性質+巻き線の抵抗
- ・発生した電圧と、外部供給の電圧がつりあう
→ 一定速度で回る(無負荷の場合)

MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 9 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ 直流モータ

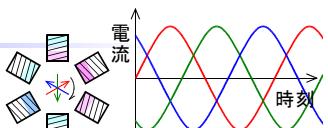
◇ スイッチオンから一定速度で回るところまで



MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 10 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ 交流モータ



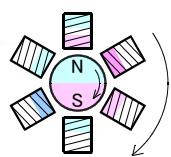
◇ 全般の特徴

- ・三相交流電流+電磁石 → 回転する磁界
- ・回転する磁界、磁極につられて回る
永久磁石(多くの同期式交流モータ)、
銅+鉄(誘導モータ)、
突起のある鉄芯(スイッチトリラクタンス:SR)
- ・同期式:回転磁界に一致
- ・非同期式:不一致(ある程度一致)

MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 11 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ 交流同期モータ(永久磁石式)



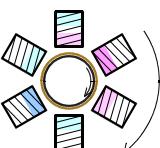
◇ 回転磁界+永久磁石

- ・回転磁界とともに回転する。
= 周波数に比例した速度で回る
= 速度変化には周波数変える:インバータ
 - ・交流サーボモータに多い。
 - ・DCブラシレスモータの多くは、この形式に
交流電流の供給回路を内蔵(セット)。
- ※たとえばパソコン用のファン

MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 12 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ 誘導モータ(誘導電動機)



◇ 回転磁界+銅と鉄の回転子

- ・回転磁界によって生じる誘導電流と、
回転磁界の相互作用でトルクを生じる。
- 参考: 検索→アラゴの円盤

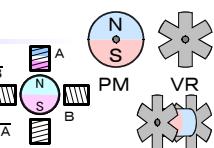
◇ 特徴

- ・磁石が不要(ただし効率高めにいく)。
- ・単純堅牢→産業用、大型機に多い、安い
- ・磁界より少し遅く回る(すべり:トルクに関係)

MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 13 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ ステッピングモータ



◇ 特徴

- ・複数ある電磁石に順に通電すると
通電を切り換えるごとに一定角度回る。
 - ・3種に分類(PM, VR, HB型)
 - ・比較的、低速高トルク型=直結利用しやすい
- ◎ センサなしに簡単に回転制御できる。
✗ 過負荷で“脱調”する:ついて行かなくなる
✗ 効率低、重い、力と速度の関係が複雑

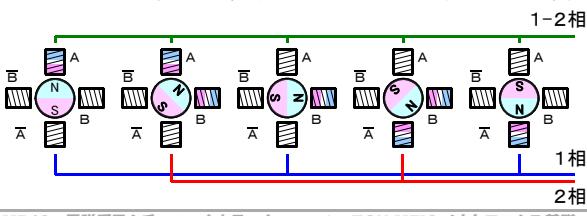
MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 14 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ ステッピングモータ

◇ 模式図と回転の仕方の例 (PM型、ユニポーラ)

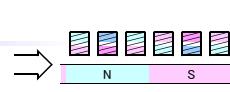
- ・切替方: 1相励磁/2相励磁/1-2相励磁
- ・(1相で)回転する単位:ステップ角 例)1.8度



MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 15 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎

モータ類

○ リニアモータ



◇ 回転式モータを切り開いて直線化

- ・交流、ステッピングのみ
 - ・電機子と磁石等のいずれかが固定/移動
※用途や大きさによって両方ある
- ◇ リニアモータの例
- ・リニア同期モータ(産業用、JR東海)
 - ・リニア誘導モータ(仙台市地下鉄)
 - ・リニアステッピングモータ(産業用)

MB12 電磁系アクチュエータとモータ Page. 16 TGU-MEIS-メカトロニクス基礎